

六自由度工业机器人

Six Axis Industrial Robot

YBR15S6K10

产品特点/Product Features

- ◊轻、中型负载水平，适用范围广；
- ◊标配16个路IO口，支持IO板的快速扩充；
- ◊内置6路IO线材，有效解决工作中的线材缠绕问题；
- ◊提供多种安装方式：地面、倾斜、悬挂。
- ◊Light and medium load level, wide application range;
- ◊Standard 16 IO ports, support rapid expansion of IO board;
- ◊Built-in 6-way IO wire, effectively solve the wire winding problem in the working process;
- ◊Provide a variety of installation methods: ground, tilt, suspension.

主要应用/Main Applications

- 搬运 Transport
- 上下料 Loading and unloading
- 焊接 welding
- 其他 other



六自由度工业机器人

Six Axis Industrial Robot

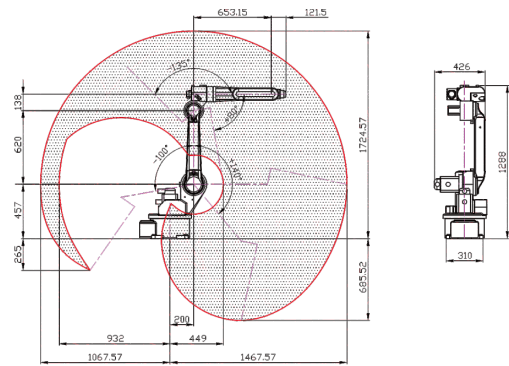
YBR18S6K20

产品特点/Product Features

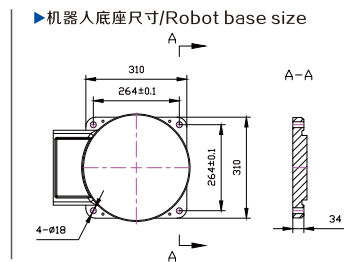
- ◊适用于中型负载水平，承载能力更强，臂展范围大，适用范围广；
- ◊标配16个路IO口，支持IO板的快速扩充；
- ◊内置6路IO线材，有效解决工作中的线材缠绕问题；
- ◊提供多种安装方式：地面、倾斜、悬挂。
- ◊Suitable for medium load level, stronger carrying capacity, large arm span, and wide application range;
- ◊Standard 16 IO ports, support rapid expansion of IO board;
- ◊Built-in 6-way IO wire, effectively solve the wire winding problem in the working process;
- ◊Provide a variety of installation methods: ground, tilt, suspension.

主要应用/Main Applications

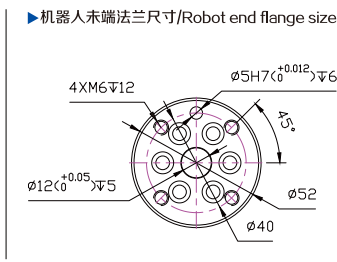
- 搬运 Transport
- 上下料 Loading and unloading
- 组装 Assembly
- 焊接 welding
- 其他 other



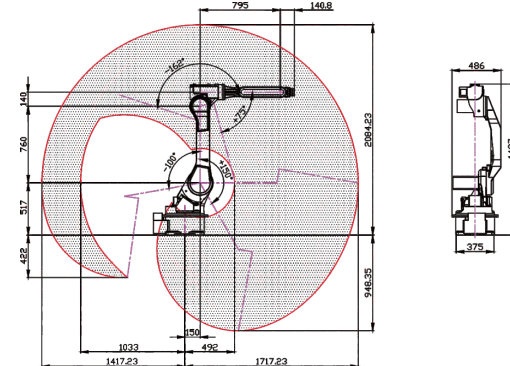
机器人工作空间/Robot workspace



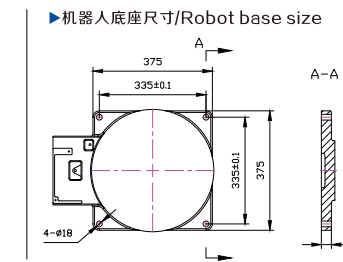
机器人底座尺寸/Robot base size



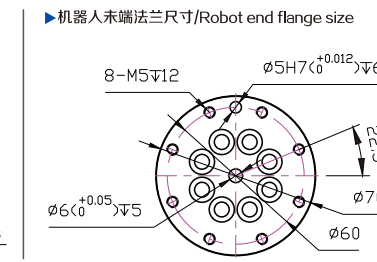
机器人末端法兰尺寸/Robot end flange size



机器人工作空间/Robot workspace



机器人底座尺寸/Robot base size



机器人末端法兰尺寸/Robot end flange size

基本参数/Common Specifications

控制轴 No.Control Axes	6	
有效载荷 Payload (kg)	10	
动作区域 (mm) Max.Reach (mm)	1468	
重复定位精度 Pos.rep (mm)	±0.08	
动作范围 (°) Motion Range (°)	J1轴 J1 axis	±170
	J2轴 J2 axis	+140/-100
	J3轴 J3 axis	+80/-135
	J4轴 J4 axis	±170
	J5轴 J5 axis	±130
	J6轴 J6 axis	±360
最高速度* (°/s) Max.Speed* (°/s)	J1轴 J1 axis	190
	J2轴 J2 axis	140
	J3轴 J3 axis	140
	J4轴 J4 axis	220
	J5轴 J5 axis	150
	J6轴 J6 axis	320

各轴电机功率 (kw) Motor Output (kw)	J1轴 J1 axis	1.5
	J2轴 J2 axis	1.5
	J3轴 J3 axis	0.75
	J4轴 J4 axis	0.2
	J5轴 J5 axis	0.2
	J6轴 J6 axis	0.2
重量 (kg) Weight (kw)	约161	
安装条件 Installation	地面、悬挂、倾斜 Ground, suspension, tilt	
防护等级 Levels of protection	IP54	
运行条件 Ambient temperature /Humidity/ Vibration	环境温度：0~40°C 环境湿度：通常在75% RH以下（无结霜现象） 短期90%RH以下（1个月之内） 振动加速度：4.9m/s2(0.5G)以下 Ambient temperature: 0~40°C Environmental humidity: usually 75% Below RH (no frosting) Short-term below 90% RH (within 1 month) Vibration acceleration: 4.9m/s2 (0.5G) or less	

基本参数/Common Specifications

控制轴 No.Control Axes	6	
有效载荷 Payload (kg)	20	
动作区域 (mm) Max.Reach (mm)	1717	
重复定位精度 Pos.rep (mm)	±0.08	
动作范围 (°) Motion Range (°)	J1轴 J1 axis	±170
	J2轴 J2 axis	+150/-100
	J3轴 J3 axis	+75/-162
	J4轴 J4 axis	±170
	J5轴 J5 axis	±130
	J6轴 J6 axis	±360
最高速度* (°/s) Max.Speed* (°/s)	J1轴 J1 axis	148
	J2轴 J2 axis	110
	J3轴 J3 axis	140
	J4轴 J4 axis	200
	J5轴 J5 axis	170
	J6轴 J6 axis	320

各轴电机功率 (kw) Motor Output (kw)	J1轴 J1 axis	1.5
	J2轴 J2 axis	2
	J3轴 J3 axis	1.5
	J4轴 J4 axis	0.4
	J5轴 J5 axis	0.2
	J6轴 J6 axis	0.2
重量 (kg) Weight (kw)	约161	
安装条件 Installation	地面、悬挂、倾斜 Ground, suspension, tilt	
防护等级 Levels of protection	IP54	
运行条件 Ambient temperature /Humidity/ Vibration	环境温度：0~40°C 环境湿度：通常在75% RH以下（无结霜现象） 短期90%RH以下（1个月之内） 振动加速度：4.9m/s2(0.5G)以下 Ambient temperature: 0~40°C Environmental humidity: usually 75% Below RH (no frosting) Short-term below 90% RH (within 1 month) Vibration acceleration: 4.9m/s2 (0.5G) or less	

四轴冲压工业机器人

Four-axis Stamping Robot

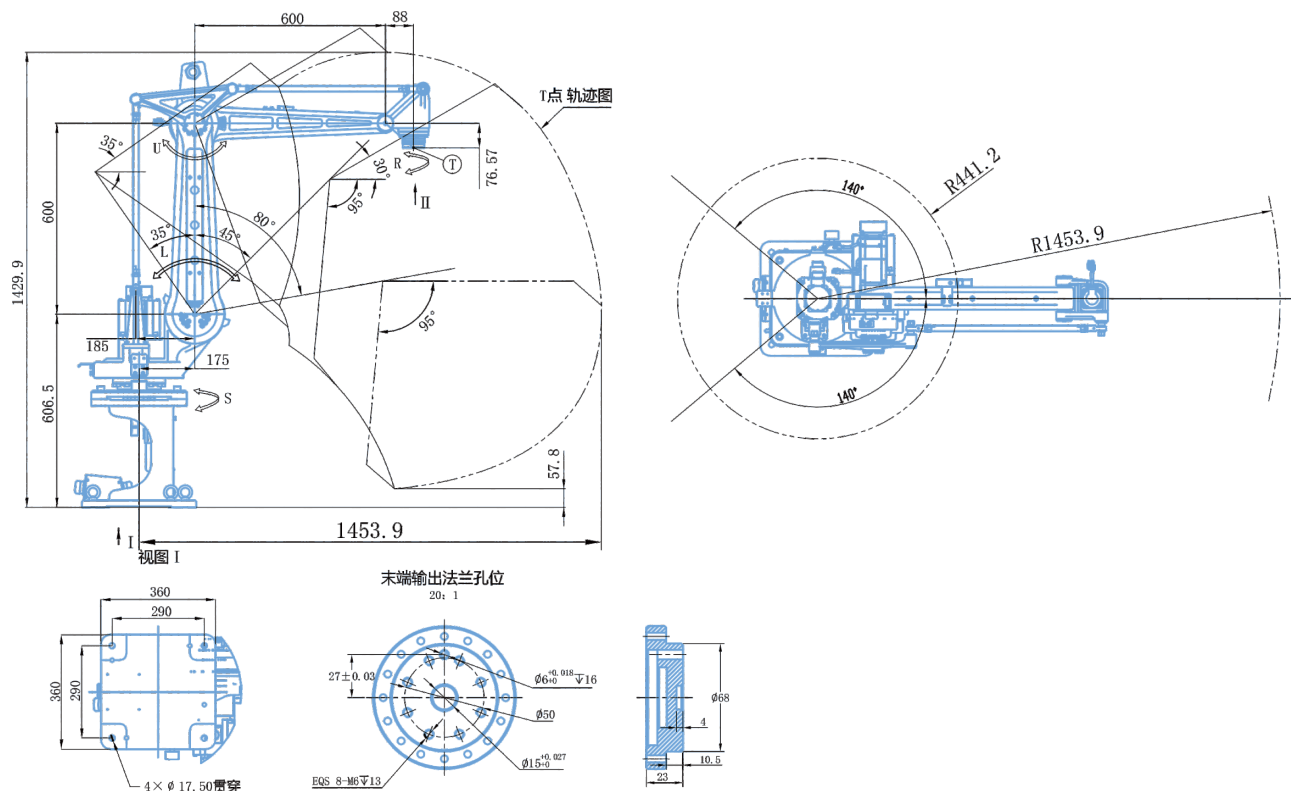
YBR15S4K12



基本参数/Common Specifications

结构形式 Structure type	立式多关节机器人 Vertical multi-joint robot	
自由度 Degree of freedom	4	
有效负载 Payload	12KG	
最大活动半径 Maximum radius of activity	1454mm	
重复定位精度 Repeatability	±0.15mm	
运动范围 Range of motion	S轴 S axis	±140°
	L轴 L axis	-35°+80°
	U轴 U axis	-95°+35°
	T轴 T axis	±360°
本体重量 Body weight	159.5KG	
环境条件 Environmental conditions	温度 Temperature	0~45°C
	湿度 Humidity	20~80%RH (不结露No condensation)
	振动 Vibration	4.9m/s ² 以下The following
	◊不可有引火性及腐蚀性气体、液体 ◊不可涉及水、油、粉 ◊不可靠近电磁气源头 ◊No flammable and corrosive gas, liquid ◊Do not involve water, oil, powder ◊Do not approach the source of electromagnetic gas	
电源容量 Battery capacity	4.64KVA	

外形尺寸/Outer Dimensions



四轴冲压工业机器人

Four-axis Stamping Robot

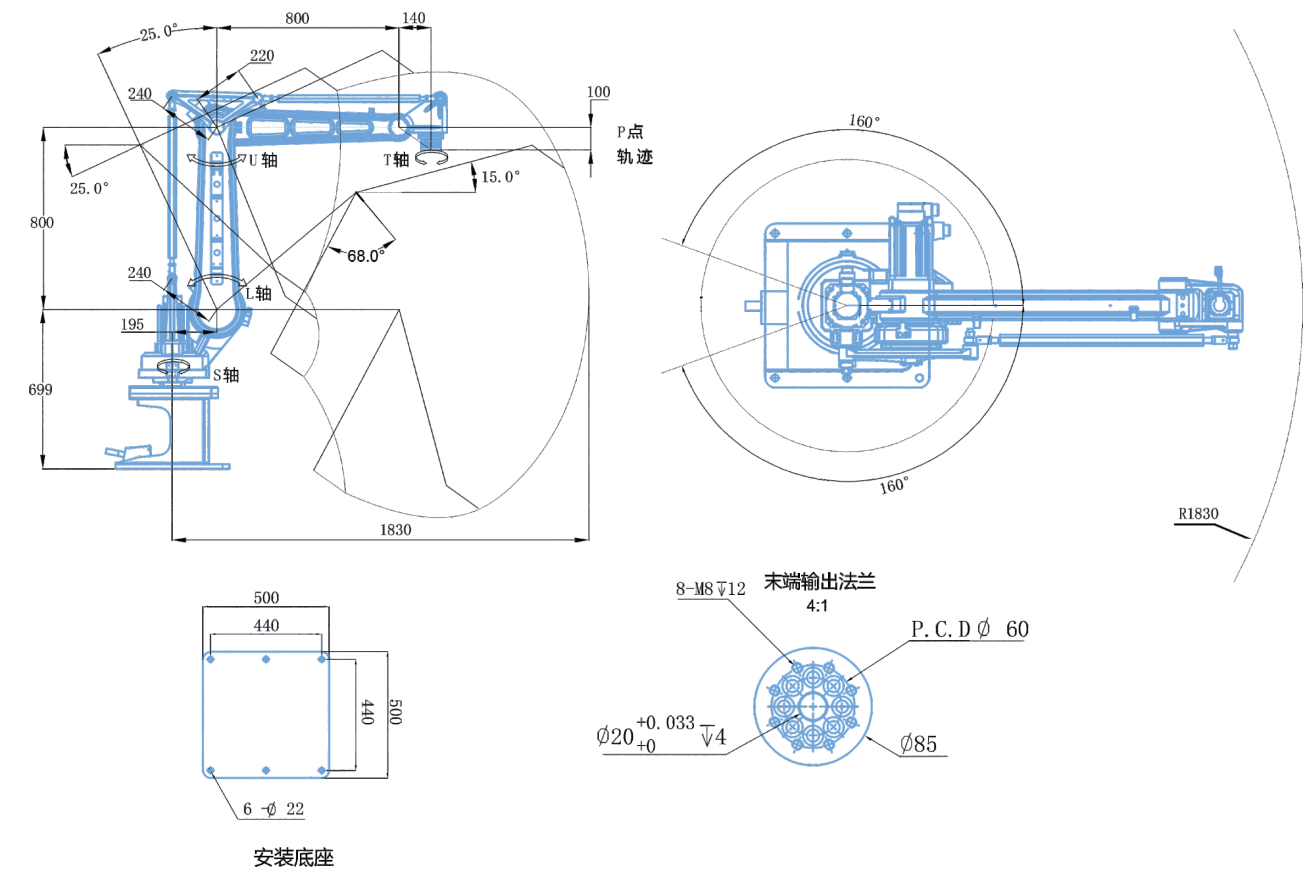
YBR18S4K25



基本参数/Common Specifications

结构形式 Structure type	立式多关节机器人 Vertical multi-joint robot	
自由度 Degree of freedom	4	
有效负载 Payload	25KG	
最大活动半径 Maximum radius of activity	1800mm	
重复定位精度 Repeatability	±0.15mm	
运动范围 Range of motion	S轴 S axis	±160°
	L轴 L axis	-25°, +90°
	U轴 U axis	-68°, +15°
	T轴 T axis	±360°
本体重量 Body weight	241KG	
环境条件 Environmental conditions	温度 Temperature	0~45°C
	湿度 Humidity	20~80%RH (不结露No condensation)
	振动 Vibration	4.9m/s ² 以下The following
	◊不可有引火性及腐蚀性气体、液体 ◊不可涉及水、油、粉 ◊不可靠近电磁气源头 ◊No flammable and corrosive gas, liquid ◊Do not involve water, oil, powder ◊Do not approach the source of electromagnetic gas	
电源容量 Battery capacity	7.5KVA	

外形尺寸/Outer Dimensions



四轴冲压工业机器人

Four-axis Stamping Robot

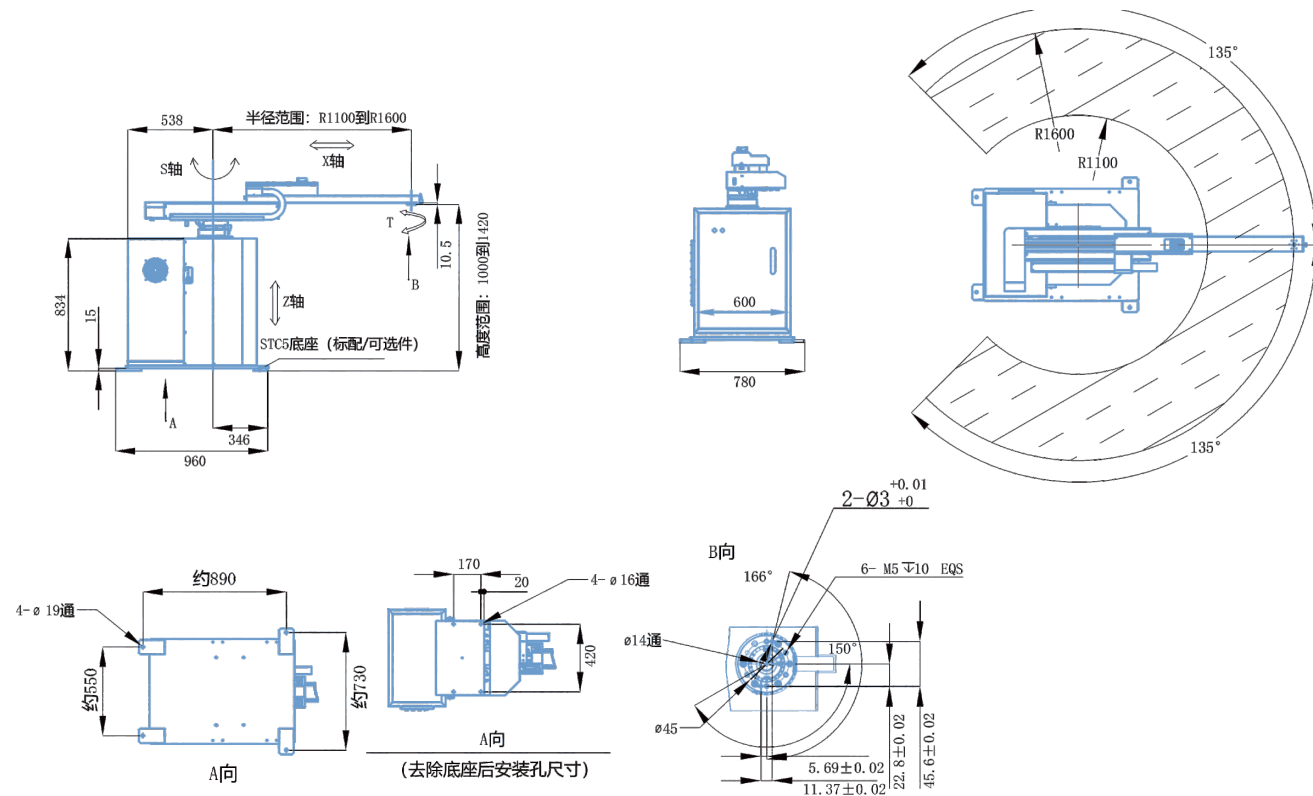
YBR16S4K4



基本参数/Common Specifications

结构形式 Structure type	水平多关节机器人 Horizontal articulated robot	
自由度 Degree of freedom	4	
有效负载 Payload	5KG	
最大活动半径 Maximum radius of activity	1600mm	
重复定位精度 Repeatability	±0.15mm	
运动范围 Range of motion	S轴 S axis	±135°
	Z轴 Z axis	420mm
	X轴 X axis	1100-1600mm
	T轴 T axis	±180°
本体重量 Body weight	220KG	
环境条件 Environmental conditions	温度 Temperature	0~45°C
	湿度 Humidity	20~80%RH (不结露No condensation)
	振动 Vibration	4.9m/s ² 以下The following
	◊不可有引火性及腐蚀性气体、液体 ◊不可涉及水、油、粉 ◊不可靠近电磁气源头 ◊No flammable and corrosive gas, liquid ◊Do not involve water, oil, powder ◊Do not approach the source of electromagnetic gas	
电源容量 Battery capacity	2.0KVA	

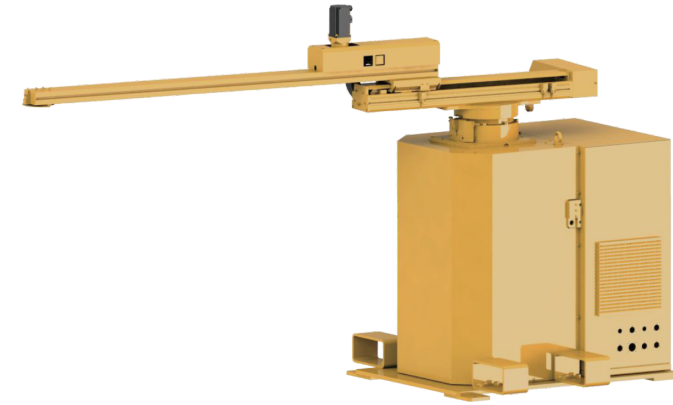
外形尺寸/Outer Dimensions



四轴冲压工业机器人

Four-axis Stamping Robot

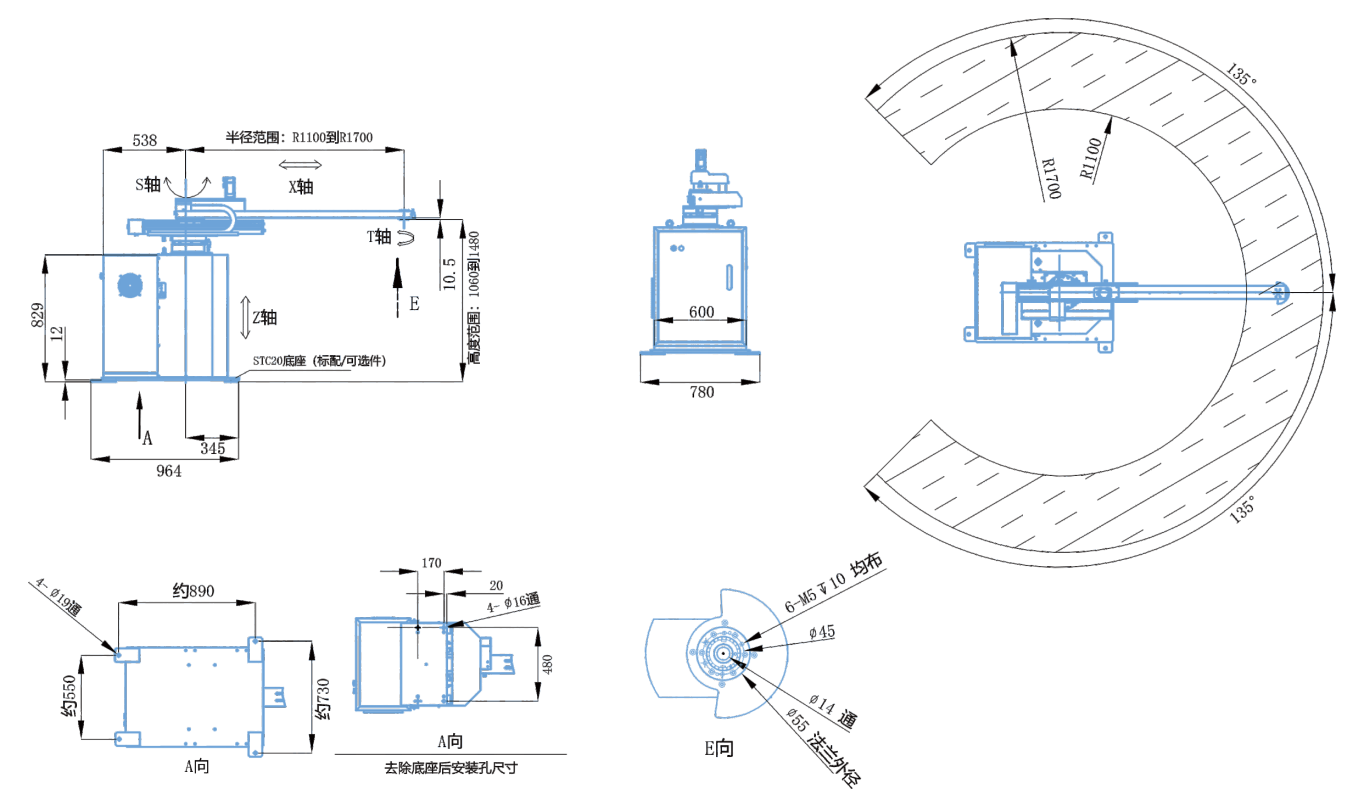
YBR17S4K20



基本参数/Common Specifications

结构形式 Structure type	水平关节式机器人 Horizontal articulated robot	
自由度 Degree of freedom	4	
有效负载 Payload	20KG	
最大活动半径 Maximum radius of activity	1700mm	
重复定位精度 Repeatability	±0.15mm	
运动范围 Range of motion	S轴 S axis	±135°
	Z轴 Z axis	420mm
	X轴 X axis	1100-1700mm
	T轴 T axis	±180°
本体重量 Body weight	300KG	
环境条件 Environmental conditions	温度 Temperature	0~45°C
	湿度 Humidity	20~80%RH (不结露No condensation)
	振动 Vibration	3.5KVA
	◊不可有引火性及腐蚀性气体、液体 ◊不可涉及水、油、粉 ◊不可靠近电磁气源头 ◊No flammable and corrosive gas, liquid ◊Do not involve water, oil, powder ◊Do not approach the source of electromagnetic gas	
电源容量 Battery capacity	0.95KVA	

外形尺寸/Outer Dimensions



并联式工业机器人

Parallel industrial robot

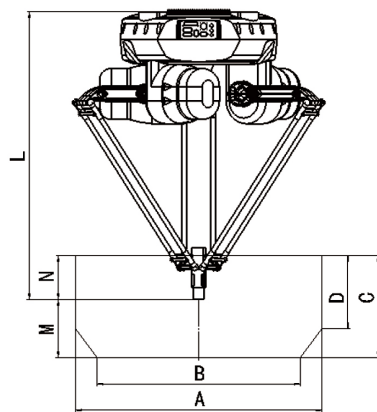
YBY08S3(S4)K3



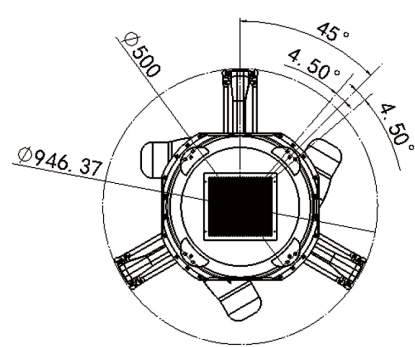
基本参数/Common Specifications

自由度数 Degrees of freedom	3轴/4轴 3 axis/4 axis			
额定负载 (KG) Specified load (KG)	3KG			
工作行程范围 Working stroke range	上臂长 Upper arm length	300		
	下臂长 Lower arm length	800		
	L	1103		
	M	163		
	N	132		
	A	858		
	B	813		
	C	295		
	D	206		
重复定位精度 Repeatability	±0.1mm			
驱动电机类型 Drive motor type	绝对值伺服电机 Absolute servo motor			
不同负载 (KG) Different load (KG)	0.5	1.5	2	3
节拍S (25/300/25) Beat S (25/300/25)	0.30	0.45	0.56	0.65
总功率/电压 Total power/voltage	2.25KW(轴)2.3KW(4轴)220V单机 2.25KW (axis) 2.3KW (4 axes) 220V single machine			
整机重量 Total Weight	55KG			
防护等级 Protection level	IP54			

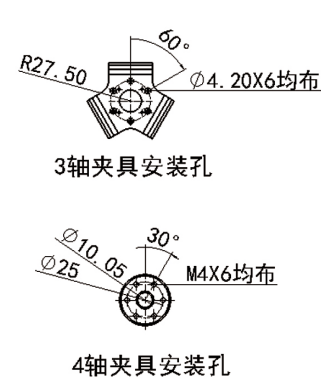
尺寸/Size



行程尺寸/Stroke size



安装尺寸/Installation size



夹具尺寸/Fixture size

并联式工业机器人

Parallel industrial robot

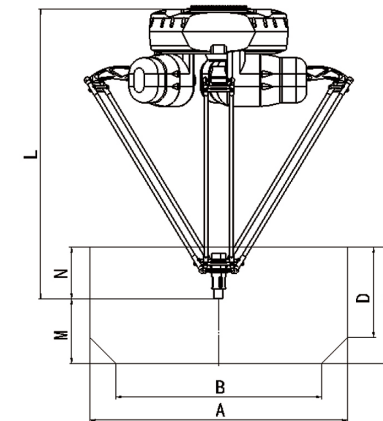
YBY09S3(S4)K4



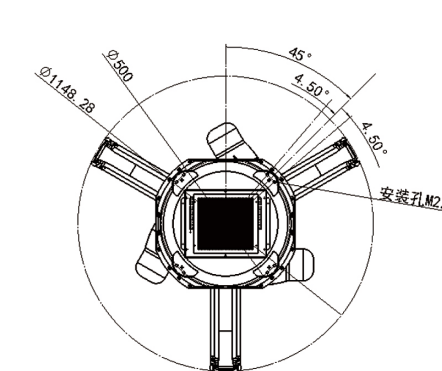
基本参数/Common Specifications

自由度数 Degrees of freedom	3轴/4轴 3 axis/4 axis			
额定负载 (KG) Specified load (KG)	4KG			
工作行程范围 Working stroke range	上臂长 Upper arm length	400		
	下臂长 Lower arm length	900		
	L	1124		
	M	207		
	N	168		
	A	1260		
	B	1008		
	C	375		
	D	262		
重复定位精度 Repeatability	±0.1mm			
驱动电机类型 Drive motor type	绝对值伺服电机 Absolute servo motor			
不同负载 (KG) Different load (KG)	0.8	1.6	2.8	3.5
节拍S (25/300/25) Beat S (25/300/25)	0.35	0.40	0.55	0.65
总功率/电压 Total power/voltage	2.25KW(轴)2.3KW(4轴)220V单机 2.25KW (axis) 2.3KW (4 axes) 220V single machine			
整机重量 Total Weight	65KG			
防护等级 Protection level	IP54			

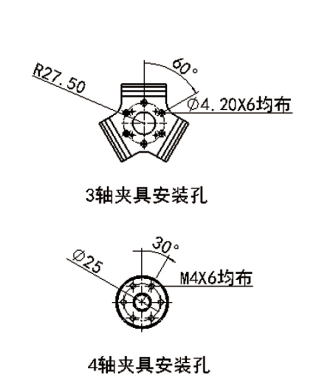
尺寸/Size



行程尺寸/Stroke size



安装尺寸/Installation size



夹具尺寸/Fixture size

轻型协作工业机器人

Lightweight collaborative industrial robot

YBQR08S6K5

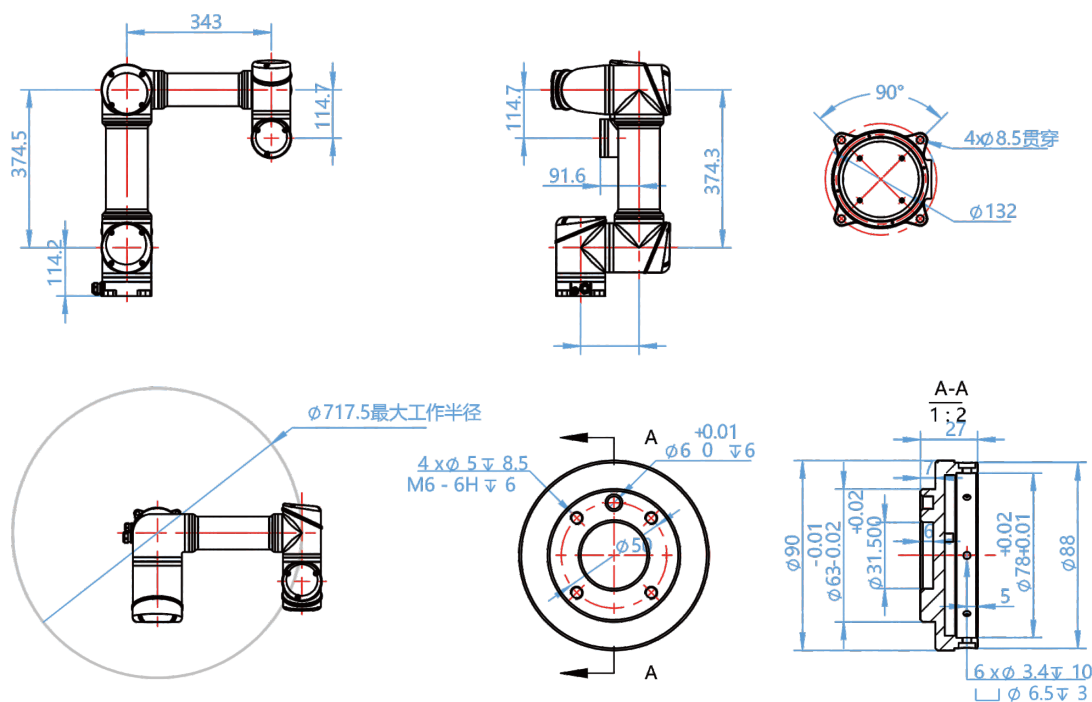
关节采用EtherCAT通讯
Joints use EtherCAT communication



基本参数/Common Specifications

结构形式 Structure type	立式多关节机器人 Vertical multi-joint robot	
自由度 Degree of freedom	6	
有效负载 Payload	5KG	
最大活动半径 Maximum radius of activity	717.5mm	
重复定位精度 Repeatability	±0.05mm	
运动角度 Movement angle	S轴 S axis	±180°
	L轴 L axis	±180°
	U轴 U axis	±180°
	R轴 R axis	±180°
	B轴 B axis	±180°
	T轴 T axis	±360°
本体重量 Body weight	20KG	
环境条件 Environmental conditions	温度 Temperature	0~45°C
	湿度 Humidity	20~80%RH (不结露No condensation)
	振动 Vibration	4.9m/s ² 以下The following
	◊不可有引火性及腐蚀性气体、液体 ◊不可涉及水、油、粉 ◊不可靠近电磁气源头 ◊No flammable and corrosive gas, liquid ◊Do not involve water, oil, powder ◊Do not approach the source of electromagnetic gas	
电源容量 Battery capacity	0.25KVA	

尺寸/Size



轻型协作工业机器人

Lightweight collaborative industrial robot

YBQR12S6K10

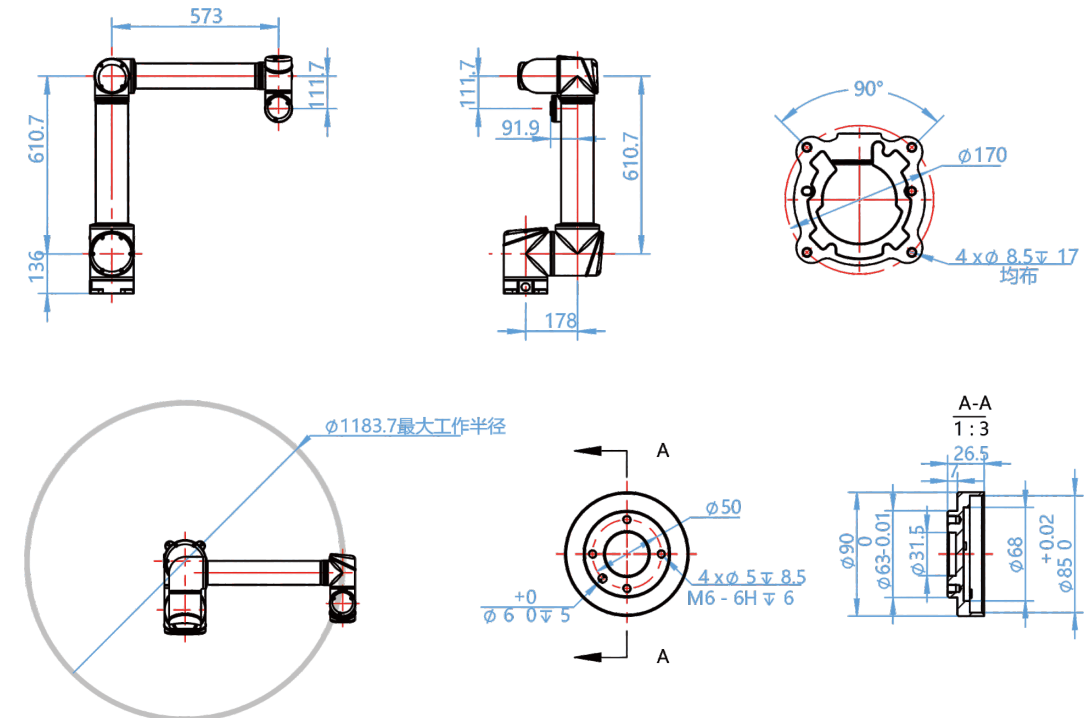
关节采用EtherCAT通讯
Joints use EtherCAT communication



基本参数/Common Specifications

结构形式 Structure type	立式多关节机器人 Vertical multi-joint robot	
自由度 Degree of freedom	6	
有效负载 Payload	10KG	
最大活动半径 Maximum radius of activity	1183.7mm	
重复定位精度 Repeatability	±0.05mm	
运动角度 Movement angle	S轴 S axis	±180°
	L轴 L axis	±180°
	U轴 U axis	±180°
	R轴 R axis	±180°
	B轴 B axis	±180°
	T轴 T axis	±360°
本体重量 Body weight	30KG	
环境条件 Environmental conditions	温度 Temperature	0~45°C
	湿度 Humidity	20~80%RH (不结露No condensation)
	振动 Vibration	4.9m/s ² 以下The following
	◊不可有引火性及腐蚀性气体、液体 ◊不可涉及水、油、粉 ◊不可靠近电磁气源头 ◊No flammable and corrosive gas, liquid ◊Do not involve water, oil, powder ◊Do not approach the source of electromagnetic gas	
电源容量 Battery capacity	0.35KVA	

尺寸/Size



输送带

Conveyor



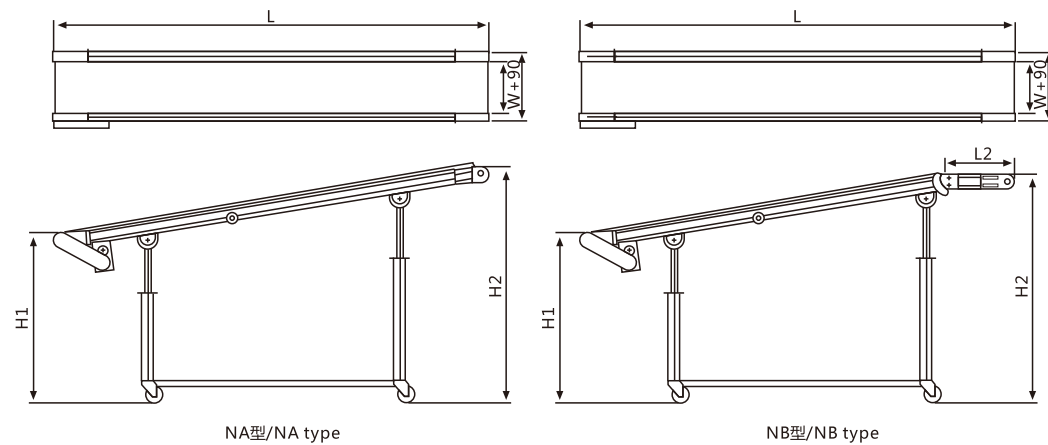
- ◇全机框体采用高强度合金铝挤型材制作，经久耐用不变形。
- ◇两头高度可调节，操作方便，旋转手轮即可。
- ◇附四个带刹脚轮，移动方便，不用手轮可折叠，不占空间。
- ◇皮带运转速度和方向可随时调节切换，反应迅速。
- ◇配备标准接头，与其他设备运接方便。

- ◇The whole machine frame is made of high-strength alloy aluminum extruded profiles, which is durable and does not deform.
- ◇The height of the two ends can be adjusted, and the operation is convenient, just by rotating the hand wheel.
- ◇Four casters with brakes are attached, which are easy to move, and can be folded without hand wheels, which does not take up space.
- ◇The belt speed and direction can be adjusted and switched at any time, and the response speed is fast.
- ◇Equipped with standard connectors, it is convenient to transport and connect with other equipment.

基本参数/Common Specifications

机型Model	YB-02W	YB-03W	YB-04W	YB-05W	YB-06W
皮带宽度 (mm) Width of belt	200	300	400	500	600
输送带长度L (mm) Length of Conveyor	1500/2000/2500/3000/3500/400/4500/5000/5500/6000.....				
低端高度H1(mm) Height of high end	700-1000				
高端高度H2(mm) Height of high end	1000-1600				
平面长度L2 (mm) Plane	300(only for TLB-)		500(only for TLB-)		700(only for TLB-)
最大荷重 (kg) Max.Loading	20				
最快速度m/min Max.Speed	12				
皮带 Belt Description	PVC材质/2mm厚/颜色:绿色/耐温:-10℃~80℃/防静电、耐磨、耐油 PVC material/2mm thickness/color: green/temperature resistance: -10℃~80℃/anti-static, wear-resistant, oil-resistant				
电源容量 (KVA) Power Capacity	0.2KVA				
电源 Power Source	单相Simplex AC220V-240V±10V 50/60Hz				

外形尺寸/Outer Dimensions

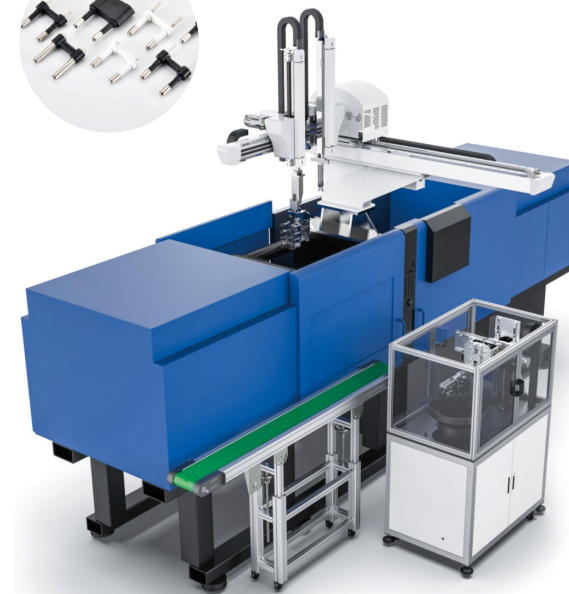


NA型/NA type

NB型/NB type

模内埋入、剪切水口、装箱排列等自动化设备

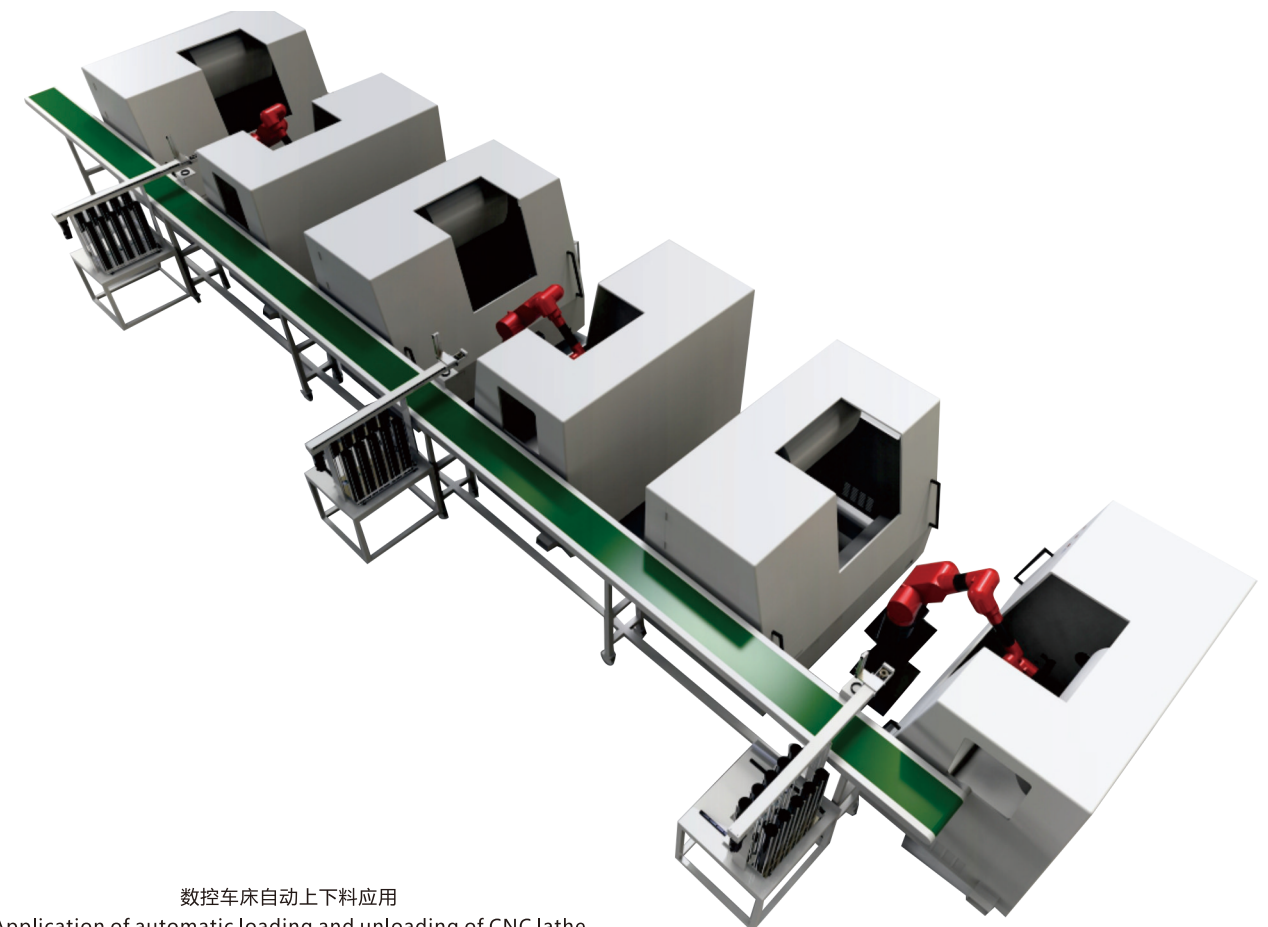
Non-standard automation equipment



充电器插针埋入注塑
Charger pins are embedded in injection molding



各类螺母埋入注塑
All kinds of nuts are embedded in injection molding



数控车床自动上下料应用
Application of automatic loading and unloading of CNC lathe

客户案例

Customer case



合作伙伴

Partner

SAMPO 新宝
台湾品质 民族品牌

新纶科技
XINLUN TECHNOLOGY

川天霸

ZTT 中天科技

大全集团
DAQIANGROUP

东成
Dongcheng

KARCHER
德国凯驰

TSEKAR

THK
The Mark of Linear Motion

Skyworth 创维

GREE 格力
掌握核心科技

新江玻璃
XINJIANG GLASS
好汉

ZHONGMING

Donlim 东菱

VS
威诚国际集团

EMERSON

美的 Midea

OMRON

TCL
创意感动生活
The Creative Life

蓝天特玻
LAN TIAN TE BO

BYD 比亚迪

FUJIFILM

Panasonic

CHNT 正泰

SUNJODA 欣旺达

格力浦电子
CLIP 精密连接器专家

Galanz 格兰仕

F&D 奋达

HKC
深圳惠科股份有限公司

长青集团
CHANT GROUP

力劲集团
L.K. GROUP

YIZUMI 伊之密

樱花锁业

Chant 创尔特

Huayi 华艺卫浴

GULI ASSA ABLOY

COLORFUL 卡弗照明

FLXT 润星泰

ETI 德豪润达

通宇通讯

UTL 帕德五金压铸有限公司
PAIDE METAL LAMPS CO.,LTD

广东文达镁业科技股份有限公司
Guangdong Wenda Magnesium Technology Co.,Ltd.

longde 龙的

MEITUO 美图